



BF330-6KW

激光焊接头

用户手册

Empower 嘉强

Hotline: 400-670-1510

Email: sales@empower.cn

Add: 上海市 松江区 东宝路 8 号



| | |
|-----|-----------|
| 版本: | V2.0 |
| 日期: | 2021/11/2 |

历史版本:

| 历史版本 | 发布日期 | 更改简述 | 编辑人 | 编辑日期 | 审稿人 | 审稿日期 |
|------|-----------|--------|-----|-----------|-----|-----------|
| V1.0 | 2021/4/22 | 建立用户手册 | 朱安康 | 2021/4/22 | 陆高华 | 2021/4/22 |
| V2.0 | 2021/11/2 | 建立用户手册 | 樊朝勇 | 2021/11/2 | 王伟 | 2021/11/2 |
| | | | | | | |
| | | | | | | |

感谢您选择本公司的产品!

本手册对 BF330-6KW 系列光纤激光焊接头的使用做了详细的介绍,包括安装、操作、维护说明等。如果您还有其它事项需要了解的,可直接咨询本公司。

在使用本系列焊接头及相关的设备之前,请您详细阅读本手册,这将有助于您更好地使用它。

由于产品功能的不断更新,您所收到的产品在某些方面可能与本手册的陈述有所出入,在此谨表歉意!

目录

| | |
|-------------------------|----|
| 1 概述 | 4 |
| 1.1 产品结构简图 | 4 |
| 1.2 产品物料清单 | 5 |
| 2 安装调试-机械部分 | 7 |
| 2.1 产品尺寸与安装孔位 | 7 |
| 2.2 产品工作距离 | 8 |
| 2.3 水路气路连接 | 9 |
| 2.3.1 水路连接..... | 9 |
| 2.3.2 气路连接..... | 9 |
| 2.4 光纤连接 | 11 |
| 3 安装调试-电气部分 | 12 |
| 3.1 线路连接 | 12 |
| 3.1.1 板卡接口详解..... | 12 |
| 3.2 接线指示及 IO 功能一览 | 13 |
| 3.2.1 硬件接线示意图..... | 13 |
| 3.1.2 IO 功能一览..... | 14 |
| 3.3 软件内控调试 | 15 |
| 3.3.1 软件通讯设置..... | 15 |
| 3.3.2 软件的打开..... | 18 |
| 3.3.3 软件界面介绍..... | 18 |
| 3.3.4 参数设置界面..... | 19 |
| 3.3.5 焊接方式及其相关参数设置..... | 20 |
| 3.4 内控和外控的使用 | 23 |
| 3.4.1 内控使用方式..... | 23 |
| 3.4.2 外控使用方式..... | 23 |
| 3.5 CCD 安装调试 | 24 |
| 4 维护 | 24 |
| 4.1 清洁镜片 | 24 |

| | |
|-----------------------|----|
| 4.2 保护镜片的拆卸与安装 | 26 |
| 4.3 同轴及气刀更换安装说明 | 27 |
| 4.3.1 同轴安装说明..... | 27 |
| 4.3.2 气刀安装说明..... | 28 |
| 4.4 部分料号配置表 | 29 |
| 4.4.1 保护镜..... | 29 |
| 4.4.2 喷嘴..... | 29 |
| 4.4.3 泛塞封..... | 29 |

1 概述

本手册涵盖 BF3306 系列产品的基本安装，出厂设置，操作使用和保养服务等各个环节的概括说明。具体光学机械或定制配置较多，本手册说明仅对其主要的单元部件进行介绍。

BF3306 适用于中高功率的焊接，通过扫描方式来增加熔宽，降低气孔率，提高表面质量；具有丰富的扫描图形，扫描焊接支持圆形、直线、C 形和 S 形；同时还具有丰富的模块选择，可适配旁轴线光源实现 TCP 校准、旁轴蓝光点光源实现 CCD 图像照明、位置传感器实现寻位跟踪、温度传感器实现等熔深焊接、旁轴送丝机实现填丝焊，易于实现自动化焊接。采用优化的光学设计，实现高速和高质量的高功率激光焊接；采用平滑高效的流体结构设计，能够获得最好的熔池保护效果；准直镜和聚焦镜座均设置水冷模块，能够长时间稳定工作，延长使用寿命。

1.1 产品结构简图

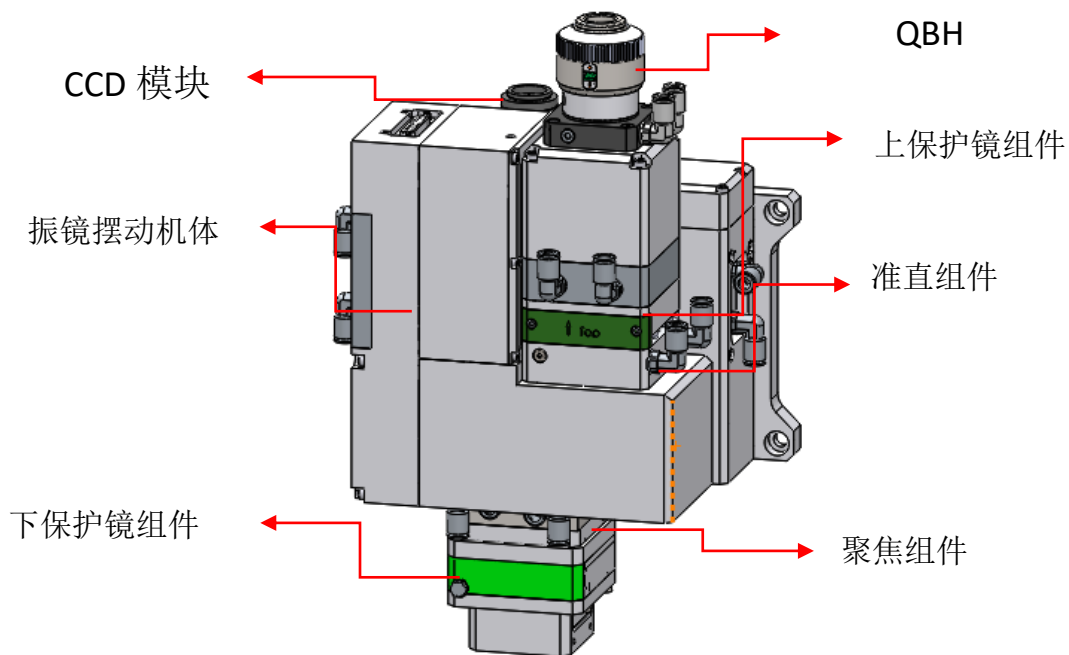


图 1

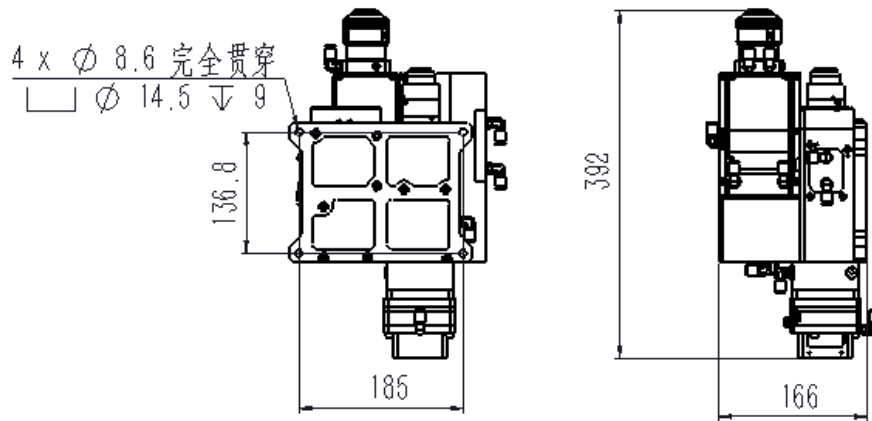
1.2 产品物料清单

| 序号 | 物料名称 | 数量 | 料号 | 图片 |
|----|--------------|----|--------------|---|
| 1 | BF3306 激光焊接头 | 1 | BF3306XXXX |  |
| 3 | 运动板卡 | 1 | 3510130041 |  |
| 4 | 15V 电源 | 1 | 1104301B0002 |  |
| 5 | 高柔 5m 闭环振镜线 | 1 | 3570090004 |  |

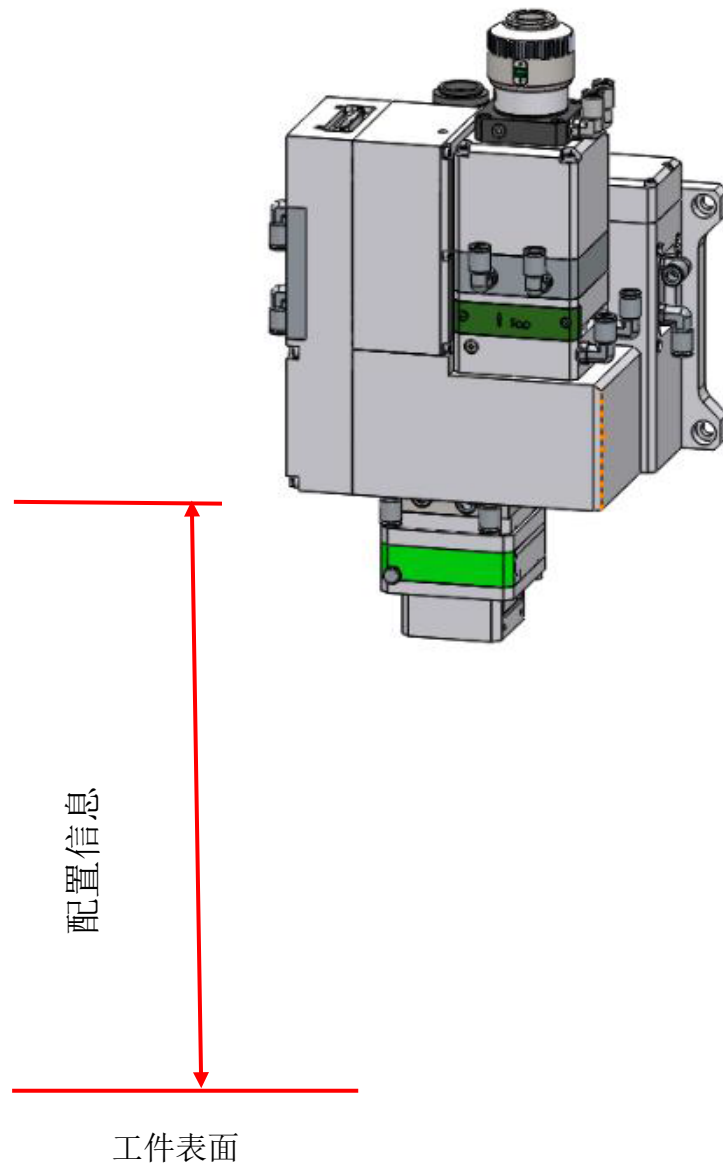
| | | | | |
|----|----------------------|---|------------|---|
| 6 | 高柔 10m 闭环振镜线 (选配) | 1 | 3570090003 |  |
| 9 | 旁轴保护组件 (选配) | 1 | 120AJ0200B |  |
| 10 | 气刀组件 (选配) | 1 | 120AJ1700A |  |
| 11 | 同轴保护组件 (选配) | 1 | 120AN0100A |  |

2 安装调试-机械部分

2.1 产品尺寸与安装孔位



2.2 产品工作距离

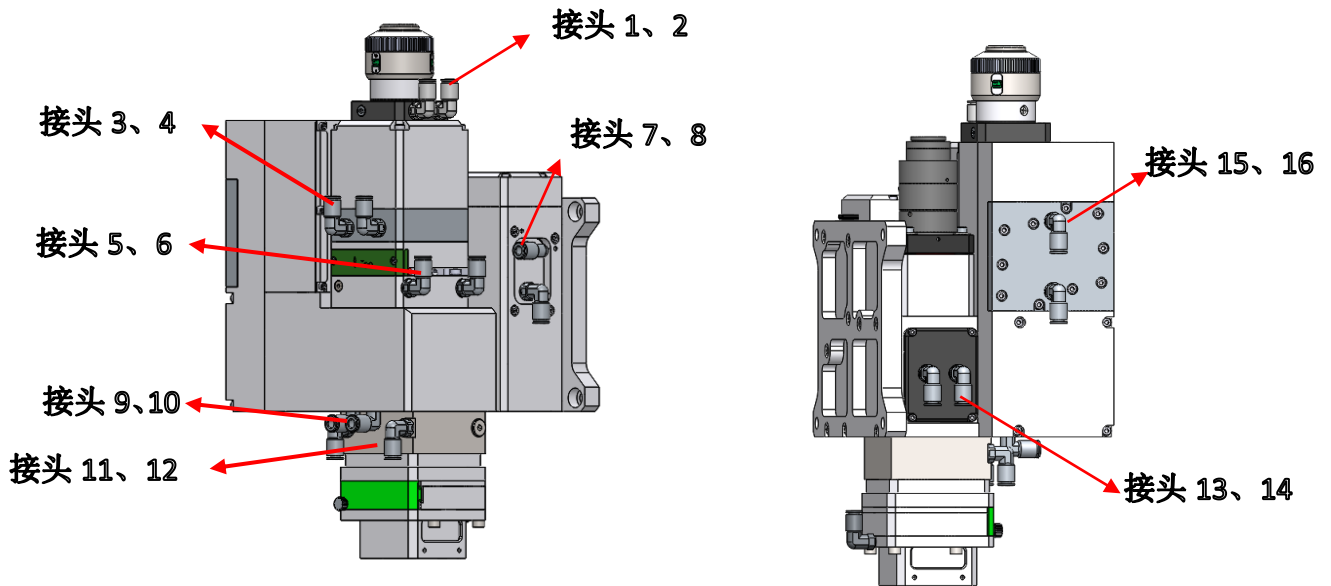


注意事项:

1. 加工时请保证工件表面与焊接头参考面平行，否则容易造成图形畸形。
2. 工件表面与焊接头参考面之间的距离为标准配置 $\pm 2.5\text{mm}$ 。更精确的工作距离需要出光根据火花和声音实例。

2.3 水路气路连接

2.3.1 水路连接



1. 使用 $\Phi 6\text{mm}$ 的水管连接 2-3-4-5-6-7...15 形成水环路 (出厂时已连接好)
2. 接头 1 接冷水机常温水进水口
3. 接头 16 接冷水机常温水回水口

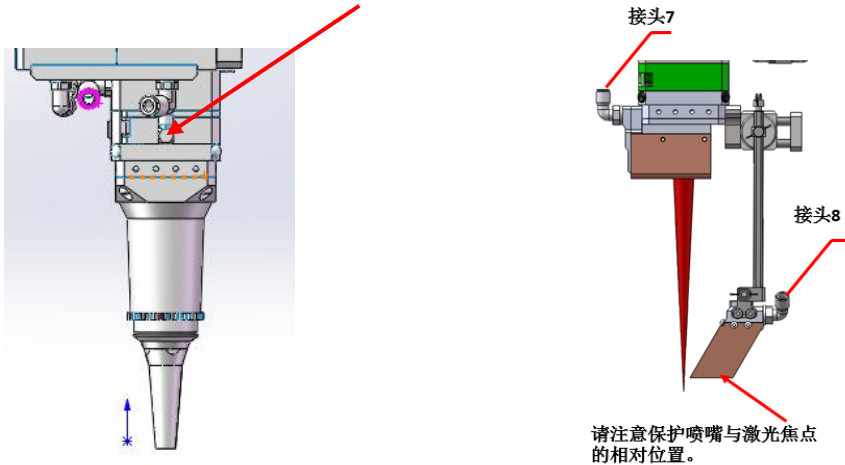


注意：水路连接请参照下表技术要求

| | |
|-----------------------------|-------------------------------------|
| 最小流速 | 1.8 升/分钟 (0.48gpm) |
| 入口压力 | 4-5bar |
| 入口温度 | \geq 室温(25 $^{\circ}$ C)/ $>$ 结露点 |
| 硬度 (相对于 CaCO ₃) | $<$ 250mg |
| PH 范围 | 6-8(去离子水或蒸馏水) |
| 可通过微粒大小 | 直径小于 200 微米 |

2.3.2 气路连接

接头 9



气路连接：（气管规格为Φ6mm 的气管）

旁轴气路：1. 接头 7 为气刀接口，接 4~6bar 洁净压缩空气。

2. 接头 8 为保护气接口，接惰性保护气体。

同轴气路：接头 9 接惰性保护气体



注意：气体规格需满足下表要求

| 气体 | 纯度 | 水蒸气最大含量 (ppm) | 碳氢化合物最大含量(ppm) |
|----|----------|---------------|----------------|
| 氧气 | ≥99.95% | <5 ppm | <1 ppm |
| 氮气 | ≥99.995% | <5 ppm | <1 ppm |
| 氩气 | ≥99.998% | <5 ppm | <1 ppm |
| 氦气 | ≥99.998% | <5 ppm | <1 ppm |

2.4 光纤连接



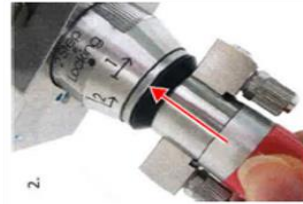
1

拔下黑色光纤保护帽



2

QBH与光纤上的指示红点对齐



3

对齐后将光纤插入



4

沿标记方向旋转QBH旋帽完成一级锁紧。
完成一级锁紧后将旋帽往外拔，到位后再沿标记方向旋转完成二级锁紧。



5



6

光纤安装完成



注意：拔插光纤必须水平拔插，切勿垂直拔插！

3 安装调试-电气部分

3.1 线路连接

3.1.1 板卡接口详解

1) 电源接口 (J1)

电源接口，用于控制卡及振镜供电

| 管脚 | 名称 | 说明 |
|----|------|--------------|
| 1 | +15V | +15V，电源正相输入端 |
| 2 | GND | GND，电源参考点 |
| 3 | -15V | -15V，电源负相输入端 |

(表 1: 电源接口)

2) 信号接口 (J2)

USB2.0 接口，打标控制卡与主机通信接口

3) 振镜指令 (J3)

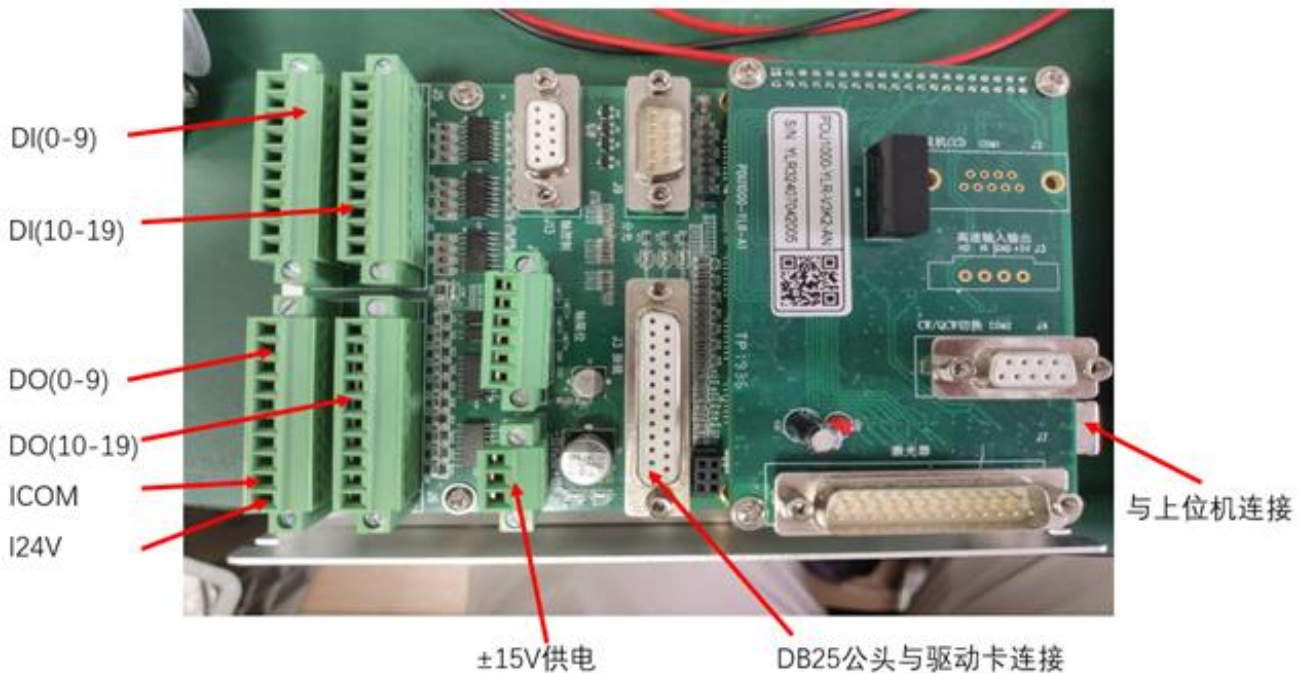
DB25 母头，振镜系统控制信号及电源供电接口

| 管脚 | 名称 | 说明 | 管脚 | 名称 | 说明 |
|----|---------|-------------|----|---------|---------|
| 1 | Clk- | 时钟信号- | 14 | Clk+ | 时钟信号+ |
| 2 | Sync- | 同步信号- | 15 | Sync+ | 同步信号+ |
| 3 | X_data- | X 振镜信号 - | 16 | X_data+ | X 振镜信号+ |
| 4 | Y_data- | Y 振镜信号- | 17 | Y_data+ | Y 振镜信号+ |

| | | | | | |
|--------------|-------|----------------|---------------|-------|----------------|
| 5 | X_fb- | X 振镜反馈 - | 18 | X_fb+ | X 振镜反馈+ |
| 6 | Y_fb- | Y 振镜反馈- | 19 | Y_fb+ | Y 振镜反馈+ |
| 9/10/ 22 | +15V | 振镜供电电 源+15V | 11/23 /24 | GND | GND, 电源参 考点 |
| 12/13 /25 | -15V | 振镜供电电 源-15V | 7/8/2 0/21 | NC | 留用 |

3.2 接线指示及 IO 功能一览

3.2.1 硬件接线示意图

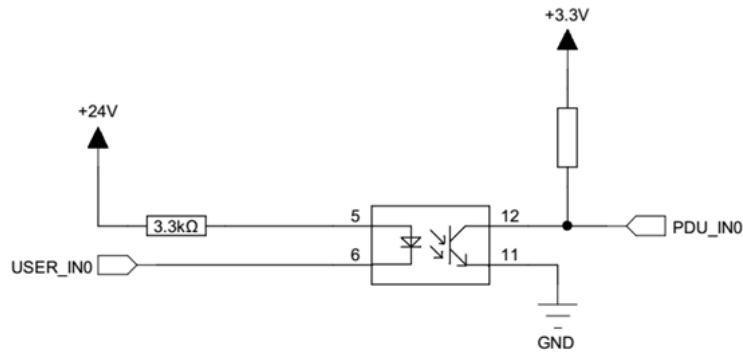


3.1.2 IO 功能一览

| 信号口名称 | 类型 | IO 序号 | 功能 | |
|----------|----|-------|--------------|--------------|
| Running | 输出 | Out0 | 运行中 | 输入及输出都是低电平信号 |
| Error | 输出 | Out2 | 板卡运行出错 | |
| STOP | 输入 | I19 | 急停 | |
| Run | 输入 | I0 | 触发脱机运动 | |
| DocApply | 输入 | I1~I3 | 选择脱机文档 | |
| I24V | 输入 | I24 | 用户 I/O 电源 | |
| ICOM | 输入 | ICOM | 用户 I/O 电源参考地 | |

通用 IO 输入电路图如下

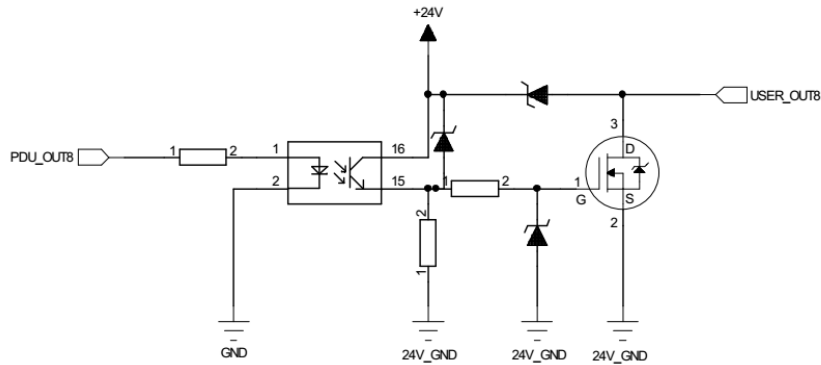
通用输入 I/O 接口电路如下。←



为保证信号接收正常低电平时电流必须大于 2.5mA，即 $VCC - VinL > 8V$ ，如果供电电源电压为 24V， $VinL$ 要小于 15V。

高电平时漏电流必须小于 0.25mA，即 $VCC - VinH < 0.8V$ ，如果供电电源电压为 24V， $VinH$ 要大于 23.2V。

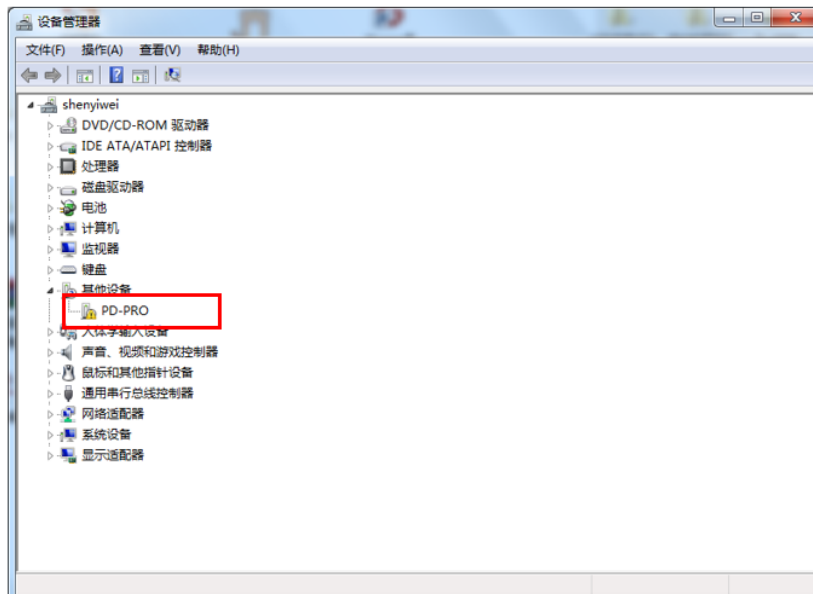
00~07 为 500mA 电流输出 IO，电路如下：



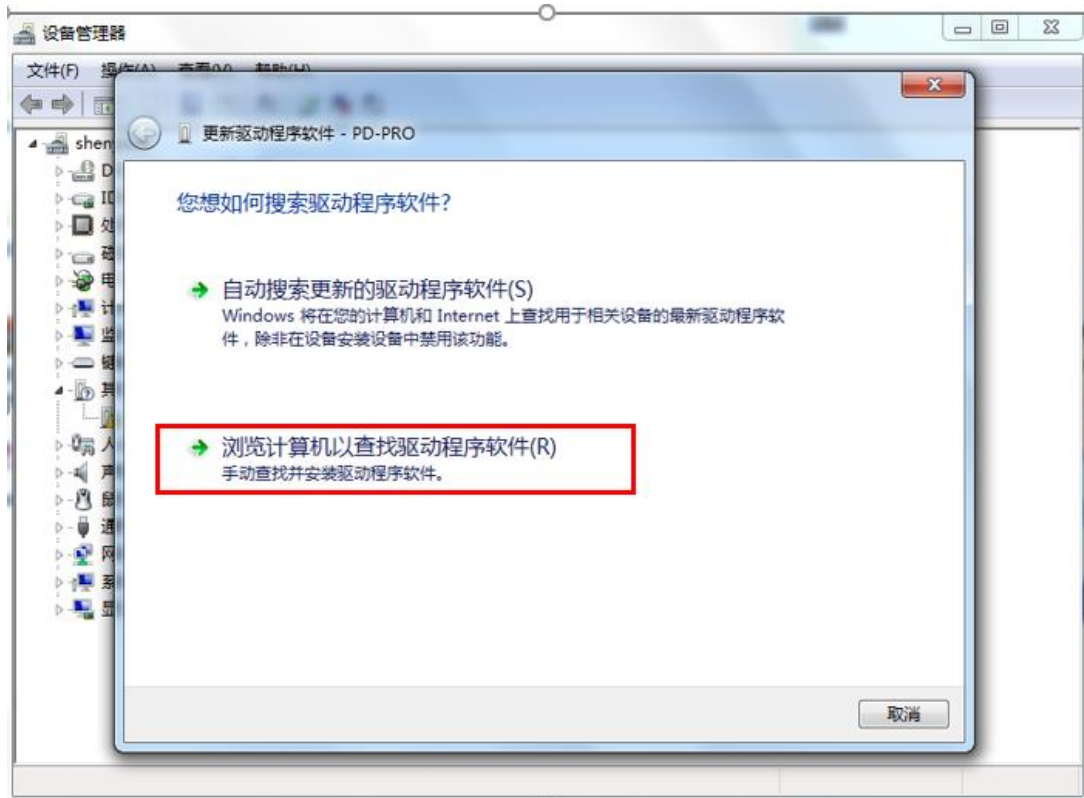
3.3 软件内控调试

3.3.1 软件通讯设置

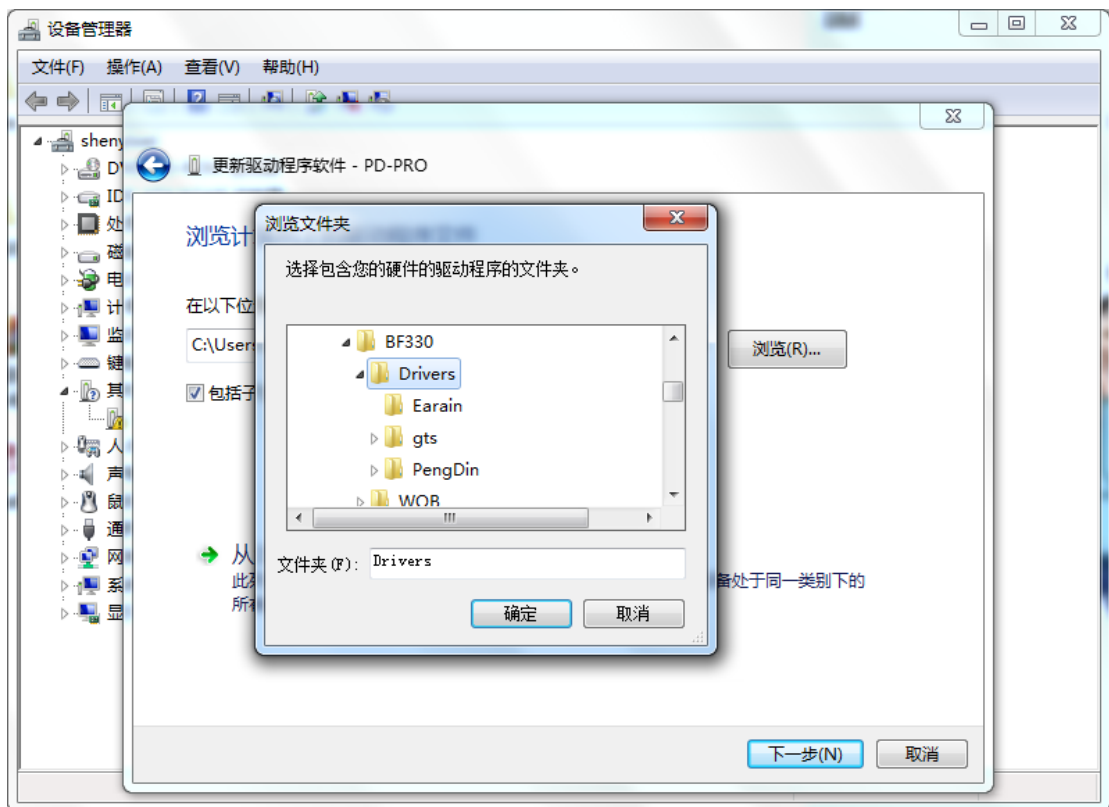
- 1) 先将收到的软件压缩包进行解压；
- 2) 打开文件解压的目标文件夹；
- 3) 将工控机和板卡进行连接后
- 4) 打开设备管理器，右键点击 PD-PRO 驱动，点击[更新驱动程序软件](#)



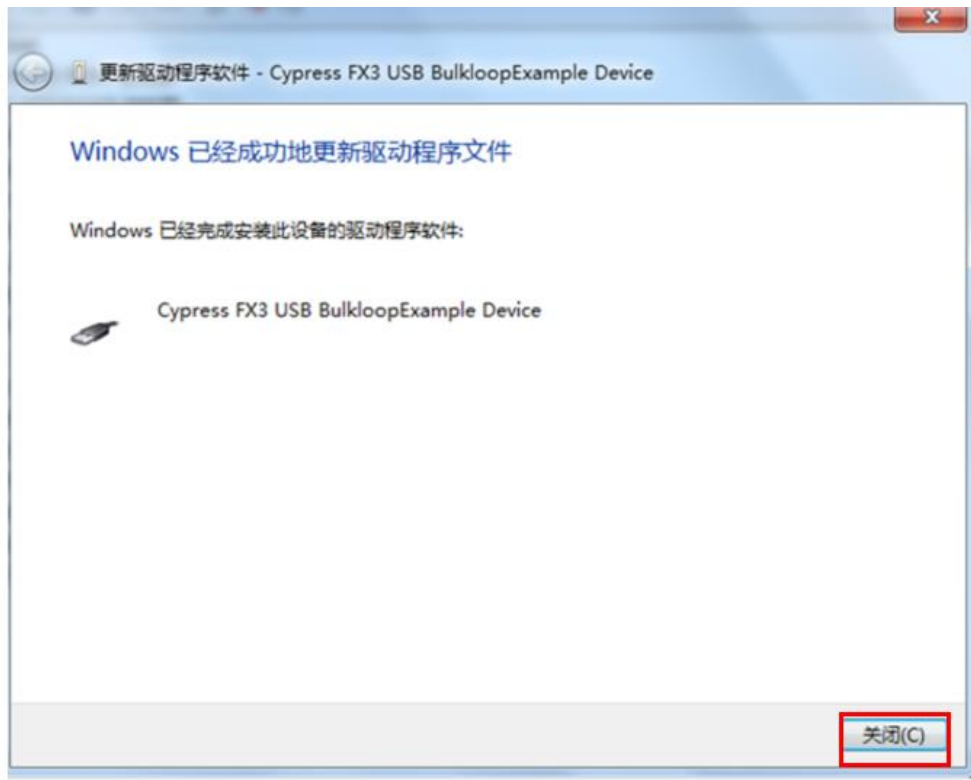
5) 选择浏览计算机以查找驱动程序软件



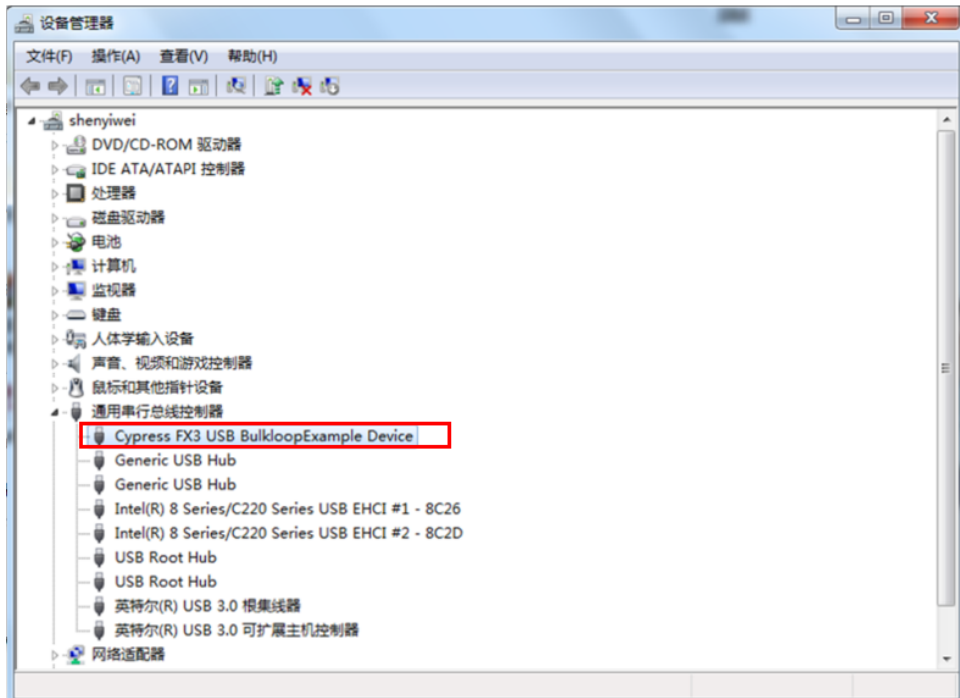
6) 选择软件解压的文件夹，选择 Drivers，点击确定



7) 出现驱动安装成功后点击关闭



8) 设备管理器中出现 **Cypress FX3 USB BulkloopExample Device**,即为驱动安装成功

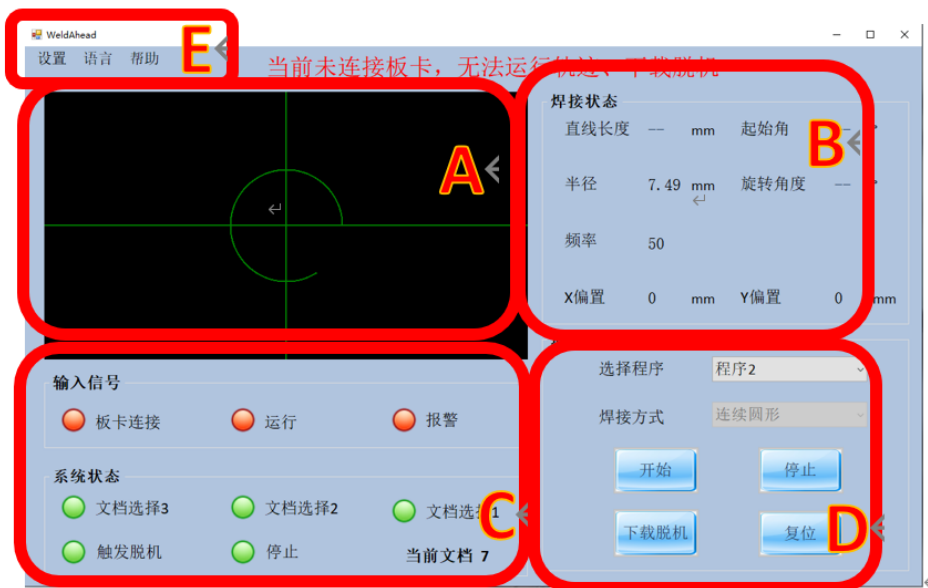


3.3.2 软件的打开

打开 **WOB** 文件夹-双击 **Debug**-选择软件应用程序

| 名称 | 修改日期 | 类型 | 大小 |
|--------------------------------------|-----------------|-----------|----------|
| CL_BasicMarkData.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 506 KB |
| CL_MarkCard.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 474 KB |
| ComponentFactory.Krypton.Design.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 502 KB |
| ComponentFactory.Krypton.Docking... | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 316 KB |
| ComponentFactory.Krypton.Navigat... | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 475 KB |
| ComponentFactory.Krypton.Ribbon... | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 943 KB |
| ComponentFactory.Krypton.Toolkit.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 2,606 KB |
| ComponentFactory.Krypton.Worksp... | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 248 KB |
| CVRead | 2021/3/23 14:31 | 文本文档 | 1 KB |
| Dog_HASP_DLL.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 335 KB |
| DriverLink.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 1,610 KB |
| EMDDatabase.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 52 KB |
| HMI_Date_Texts | 2021/4/6 16:51 | XML 文档 | 1 KB |
| LanguageTranslation | 2021/4/6 15:04 | XML 文档 | 58 KB |
| log4DotConfig | 2021/3/23 14:32 | XML 文档 | 2 KB |
| log4net.dll | 2021/3/23 14:32 | 应用程序扩展 | 316 KB |
| Microsoft.Office.Interop.Word.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 763 KB |
| OfflineFile.tmp | 2021/4/6 15:20 | TMP 文件 | 2 KB |
| PDMarkPlan.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 4,492 KB |
| program1 | 2021/4/6 15:00 | XML 文档 | 1 KB |
| program2 | 2021/4/6 15:43 | XML 文档 | 1 KB |
| program3 | 2021/3/23 14:32 | XML 文档 | 1 KB |
| program4 | 2021/4/6 15:40 | XML 文档 | 1 KB |
| program5 | 2021/4/6 15:41 | XML 文档 | 1 KB |
| program6 | 2021/4/6 15:47 | XML 文档 | 1 KB |
| program7 | 2021/3/23 14:32 | XML 文档 | 1 KB |
| Tao.FreeGlut.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 40 KB |
| Tao.OpenGl.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 1,144 KB |
| Tao.Platform.Windows.dll | 2021/3/23 14:31 | 应用程序扩展 | 96 KB |
| WeldAhead_wob | 2021/4/6 16:50 | 应用程序 | 576 KB |
| WeldAhead_wob.exe.config | 2021/3/23 14:31 | CONFIG 文件 | 1 KB |
| WeldAhead_wob.pdb | 2021/4/6 16:50 | PDB 文件 | 228 KB |

3.3.3 软件界面介绍



- A. 轨迹预览区域：可以查看当前程序设置的图形轨迹。
- B. 焊接状态区域：可以查看当前程序设置的轨迹的具体参数。
- C. 系统状态区域：可以监控板卡输入输出信号状态及报错。
- D. 运行控制区域：可以选择程序号，并且有“开始”、“停止”、“下载脱机”、“复位”等按钮。

开始： 在线控制板卡运行当前轨迹；

停止： 停止板卡一切运动；

下载脱机： 将所有轨迹下载进入板卡；



注意： 不仅仅是下载当前轨迹，会覆盖所有脱机轨迹，请确认所有轨迹正确，再下载，并且下载会需要花费一些时间，请耐心等待。

复位： 当板卡报警时，清除保卡报错；



注意： 板卡报错时，不能进行其他操作，必须先复位以清除报警。

- E.菜单栏：可以设置轨迹参数，标定，设置语言，查看帮助。

3.3.4 参数设置界面



A. **中心调节区域**：设置图形中心，激光调中。

通过调节 XY 的值，将红光调到气刀中心；跳转即运动至设定 XY 位置，保存即将设定的 XY 值记为中心点。

B. **画方检测区域**：调节焦点位置图形大小，标定图形尺寸。

在焦点位置，通过测量画方的大小，填入具体的数值，注意区分测量出的 XY 长度，填入测量数值即可。完成该操作后可以再次进行画方确认，标准的长度是 10X10 的正方形

C. **标定**：清除当前画方检测和中心点设定结果，初始化为默认标定数据。

D. **系统设置**：

最大速度：根据当前所需轨迹，设定最大速度，以免经常出现位置超差报警。

忽略轨迹限制：默认轨迹不能超出半径为 7.5 的圆，若勾选忽略，可以忽略该限制。

E. **图形设置区域**：设置工艺图形及参数。

程序号：设置工艺程序号，可选程序 1-7

焊接方式：设置焊接图形，包括连续直线、连续圆形、连续 8 形、连续 C 形、连续 S 形、连续方形。

3.3.5 焊接方式及其相关参数设置

1. 连续圆

- 1) 需要设置连续圆的直径，频率，X 和 Y 的偏置（此时红光在中心点，偏置调节相当于调节圆心位置）
- 2) 直径最大为 11mm
- 3) 最大频率与此时直径的关系： $\text{频率} \leq 2800 \div \text{直径} \div \pi$
- 4) 设置完成后点击下载即可

| 图形设置 | |
|-----------------------------------|---------|
| 程序号 | 程序2 |
| 焊接方式 | 连续圆形 |
| 直线长度 | 0 mm |
| 半径 | 7.49 mm |
| 起始角 | 0 ° |
| 旋转角度 | 0 ° |
| 频率 | 50 |
| X偏置 | 0 mm |
| Y偏置 | 0 mm |
| <input type="button" value="下载"/> | |

2. 连续方形

- 1) 需设置方形的长度、旋转角度、频率、XY 偏置
- 2) 长度最大可以设置 10mm
- 3) XY 偏置根据实际需要修改
- 4) 设置完成后点击下载即可

图形设置

| | |
|------|------|
| 程序号 | 程序6 |
| 焊接方式 | 连续方形 |
| 直线长度 | 5 mm |
| 半径 | 0 mm |
| 起始角 | 0 ° |
| 旋转角度 | 0 ° |
| 频率 | 87 |
| X偏置 | 0 mm |
| Y偏置 | 0 mm |

下载

3. 连续直线

- 1) 连续直线就是焊接头内部振镜来回扫描绘制直线，需要设置的参数有：直线的长度、频率、角度、XY 偏置
- 2) XY 偏置范围根据实际需求修改；
- 3) 长度的最大值为 11mm
- 4) 频率对应当时的长度最大值为： $\text{频率} \leq 2800 \div \text{直径} \div \pi$
- 5) 设置完成后点击下载即可

图形设置

| | |
|------|------|
| 程序号 | 程序2 |
| 焊接方式 | 连续直线 |
| 直线长度 | 0 mm |
| 半径 | 0 mm |
| 起始角 | 0 ° |
| 旋转角度 | 0 ° |
| 频率 | 50 |
| X偏置 | 0 mm |
| Y偏置 | 0 mm |

下载

4.连续椭圆

- 1) 连续直线就是焊接头内部振镜来回扫描绘制椭圆，需要设置直线的长度、半径、起始角、旋转角度、XY 偏置和频率
- 2) 设置的直线长度 $\leq 3\text{mm}$ ，半径 $\leq 4\text{mm}$
- 3) XY 偏置范围及旋转角度根据需求修改
- 4) 设置完成后点击下载即可

图形设置

| | |
|------|------|
| 程序号 | 程序6 |
| 焊接方式 | 连续椭圆 |
| 直线长度 | 5 mm |
| 半径 | 0 mm |
| 起始角 | 0 ° |
| 旋转角度 | 0 ° |
| 频率 | 87 |
| X偏置 | 0 mm |
| Y偏置 | 0 mm |

下载

5.连续8形

- 1) 连续8形就是焊接头内部振镜来回扫描绘制8形，需要设置半径、旋转角度等参数
- 2) 设置的半径需要 $\leq 5.5\text{mm}$
- 3) 设置完成后点击下载即可

3.4 内控和外控的使用

3.4.1 内控使用方式

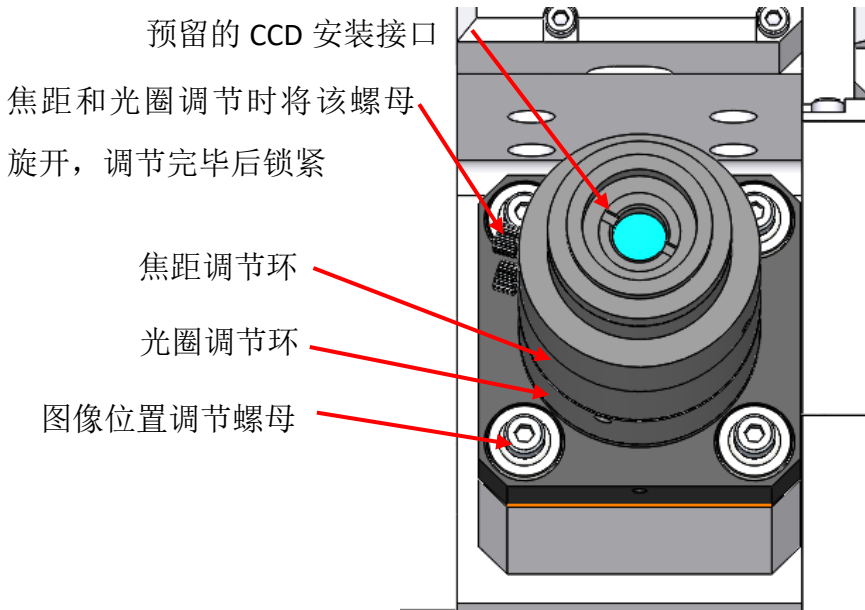
打开软件控制激光头即内控运行，在软件界面选择工艺参数 1~7，点击开始和停止即可；

3.4.2 外控使用方式

- 1) 下载脱机文件会下载所有程序 1-7，7 个脱机文件，下载前需要确认轨迹正确。
- 2) 下载脱机文件后才可以使用脱机功能。
- 3) 通过 I1~I3，三个脱机文档选择信号，可以选择需要运行的脱机文件，注意需要先选择完毕文档，再触发脱机文件。当脱机文件运行时，改变脱机文档选择信号不会生效，必须 停止运行，重新选择脱机文档后，再重新开始脱机运行。
- 4) 如果不输入文档选择信号，则触发第 0 号脱机文档，仅回到设置中心点。

| IN3 | IN2 | IN1 | 程序号 |
|-----|-----|-----|-----|
| 0 | 0 | 0 | 0 |
| 0 | 0 | 1 | 1 |
| 0 | 1 | 0 | 2 |
| 0 | 1 | 1 | 3 |
| 1 | 0 | 0 | 4 |
| 1 | 0 | 1 | 5 |
| 1 | 1 | 0 | 6 |
| 1 | 1 | 1 | 7 |

3.5 CCD 安装调试



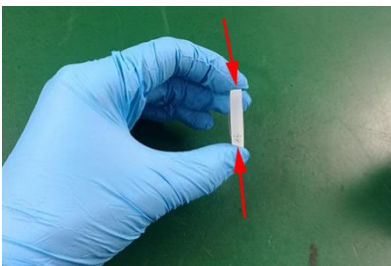
CCD 调节步骤及方法:

1. 先将需要观察的工件放到焊接头焦点位置上，振镜上电回零，打开辅助光源；
2. 接着调节光圈调节环使图像亮度合适；
3. 再调节焦距调节环使图像清晰；
4. 最后调节图像位置调节螺母将图像调节到屏幕中心，注意需要将相对的两个螺母朝同一个方向拧动才能起到调节效果；

4 维护

4.1 清洁镜片

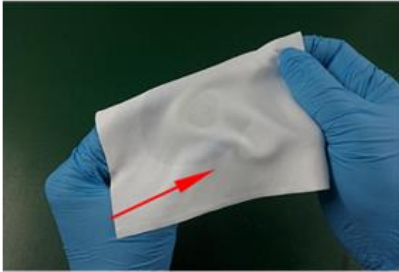
- 1、将光学元件置于清洁工具箱中的支架上（也可用手指直接拿镜片的侧面，一定不可用手指接触镜片的上下表面）如图一所示。



图一

图二

2、将透镜清洁纸置于光学部件上，并滴上 2 至 3 滴镜片清洁剂，如图二所示。



图三

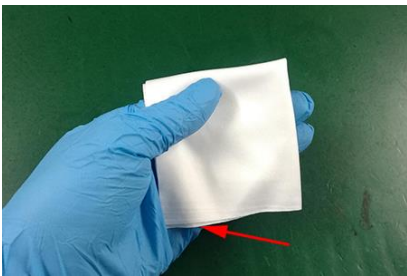


A 棉签旋转方向 B圆弧运动清洁镜片

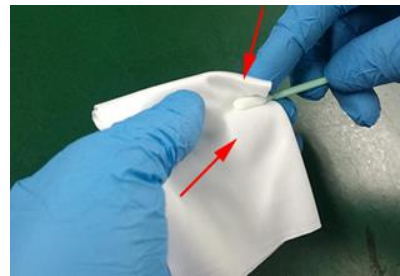
图四

3、在镜片或透镜上水平地慢慢拖动清洁纸，确保无拖痕，拖动之后透镜变得清洁。该程序可以重复多次。每次操作使用新的透镜清洁纸，如图三

4、如果油污严重，使用棉签清洁镜面。将镜片清洁剂喷在干净棉签上，然后在光学元件上清洗 3-5 分钟，清洗时按圆形由内到外移动。在光学部件表面上只能轻轻用力。沿纵轴轻轻地转动棉签，以尽可能清除灰尘，图四。



图五



图六

5、镜片污染严重，也可使用无尘纸（或者无尘布进行清理），取一张干净无尘纸对折 2 次，将镜片清洁剂喷在对折后的直角位置。一手握住镜片（注意手指不可接触镜片上下端面），另外一只手拿无尘纸，涂有镜片清洁剂的一面紧贴要清理的镜片表面，用食指轻压另外一面，轻轻用力将无尘纸沿镜片表面做顺时针转动。

4.2 保护镜片的拆卸与安装

保护镜片的拆卸与安装方法如图 3-1 所示：

- 1) 拧松螺钉；
- 2) 拉出保护镜座；
- 3) 通过手指按压镜片，从没有泛塞封的一面将镜片从镜座里面推出来；
- 4) 把保护镜片安装到镜座里；
- 5) 用泛塞封压住保护镜；
- 6) 把镜座插入到激光加工头里；
- 7) 锁紧螺钉。



注意：禁止用指甲或坚硬物直接扣出或挑出保护镜上面的泛塞封，这样会严重造成泛塞封损坏、漏气甚至损坏保护镜及聚焦镜；泛塞封被取出后应妥善存放，以免影响焊接质量。

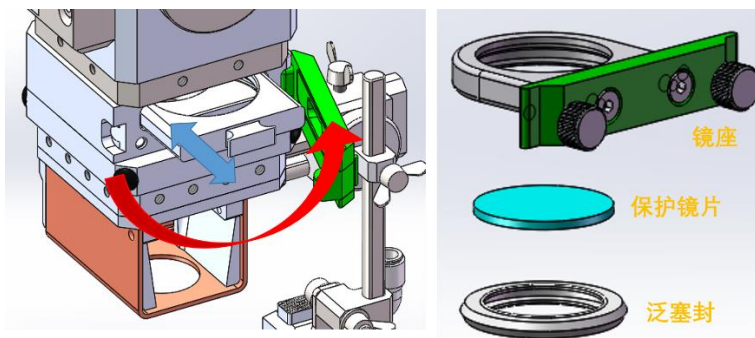
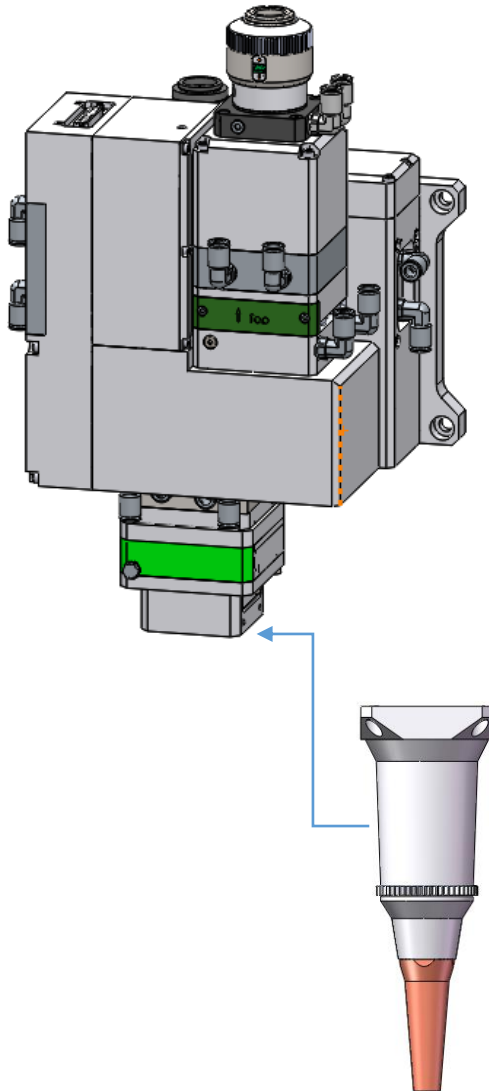


图 3-1 保护镜片拆卸与安装

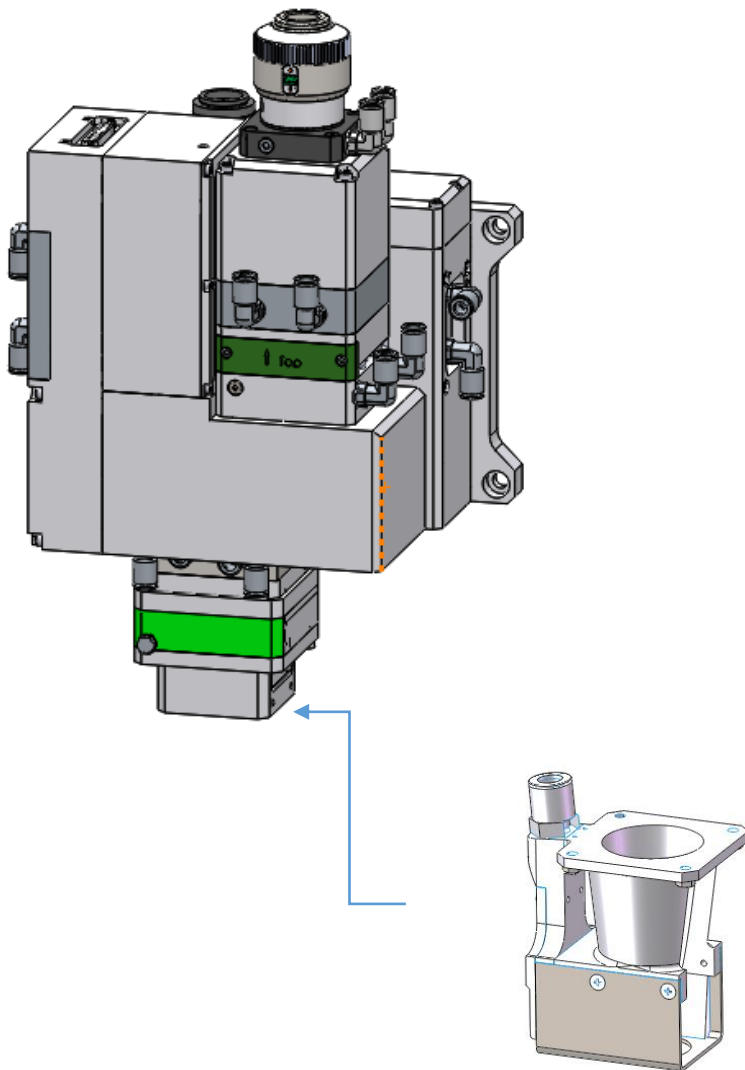
4.3 同轴及气刀更换安装说明

4.3.1 同轴安装说明



使用 4 颗内六角圆柱头螺钉 M4X12 将选配的同轴配件安装到 BF3306 焊接头上

4.3.2 气刀安装说明



使用 4 颗不锈钢外六角螺栓-M4X10 将选配气刀配件安装到 BF3306 焊接头上

4.4 部分料号配置表

4.4.1 保护镜

| 激光头料号 | 保护镜尺寸 | 保护镜料号 |
|--------|--------------------|------------|
| BF3306 | D37mm×1.6mm（准直保护镜） | 211LCG0045 |
| | D50mm×2mm（聚焦保护镜） | 211LCG0069 |

4.4.2 喷嘴

| 激光头料号 | 喷嘴类型 | 喷嘴料号 |
|--------|--------|------------|
| BF3306 | 同轴保护喷嘴 | 120AJ1604A |

4.4.3 泛塞封

| 激光头料号 | 类型 | 料号 |
|--------|-------|---------------|
| BF3306 | 准直保护镜 | 11021M2110005 |
| | 聚焦保护镜 | 11021M2110006 |